

15This Page Is Inserted by IFW Operations
and is not a part of the Official Record

BEST AVAILABLE IMAGES

Defective images within this document are accurate representations of the original documents submitted by the applicant.

Defects in the images may include (but are not limited to):

- BLACK BORDERS
- TEXT CUT OFF AT TOP, BOTTOM OR SIDES
- FADED TEXT
- ILLEGIBLE TEXT
- SKEWED/SLANTED IMAGES
- COLORED PHOTOS
- BLACK OR VERY BLACK AND WHITE DARK PHOTOS
- GRAY SCALE DOCUMENTS

IMAGES ARE BEST AVAILABLE COPY.

**As rescanning documents *will not* correct images,
please do not report the images to the
Image Problem Mailbox.**

Roller-drive unit for the conveyance of cargo containers in different directions

Patent Number: ☐ EP0939042, A3
Publication date: 1999-09-01
Inventor(s): URCH MATTHIAS (DE); HUBER THOMAS (DE); KIESER BENEDIKT (DE);
DUERRWAECHTER MARTIN (DE)
Applicant(s): TELAIR INTERNATIONAL GMBH (DE)
Requested Patent: ☐ DE19807228
Application Number: EP19990102155 19990203
Priority Number (s): DE19981007228 19980220
IPC Classification: B65G39/02 ; B65G13/02
EC Classification: B65G13/06A, B64D9/00
Equivalents:

Abstract

The drive unit has a drive roller (4, 4a) that can be lowered and raised for transporting cargo containers in different directions and an essentially annular attachment element (2) for attaching the roller drive unit (1) to the base of a cargo hold and for accommodating a pivotable drive roller carrier element (3) preferably so it is flush. The roller carrier can rotate about a vertical axis (18) in the attachment element. The attachment element has a supporting surface for a carrier element mounting surface.

Data supplied from the esp@cenet database - I2



DEUTSCHES
PATENT- UND
MARKENAMT

21 Aktenzeichen: 198 07 228.7
22 Anmeldetag: 20. 2. 98
43 Offenlegungstag: 2. 9. 99

71 Anmelder:
Telair International GmbH, 83734 Hausham, DE
74 Vertreter:
Meissner, Bolte & Partner, 80538 München

72 Erfinder:
Huber, Thomas, 82393 Iffeldorf, DE; Dürrwächter,
Martin, 83737 Irschenberg, DE; Urch, Matthias,
85457 Würth, DE; Kieser, Benedikt, 83714 Miesbach,
DE

56 Entgegenhaltungen:

DE 195 39 627 A1
DE 39 19 613 A1
DE-OS 15 56 946
US 51 83 150
US 45 89 542
US 37 12 454
EP 04 97 045 A1
EP 03 55 251 A1

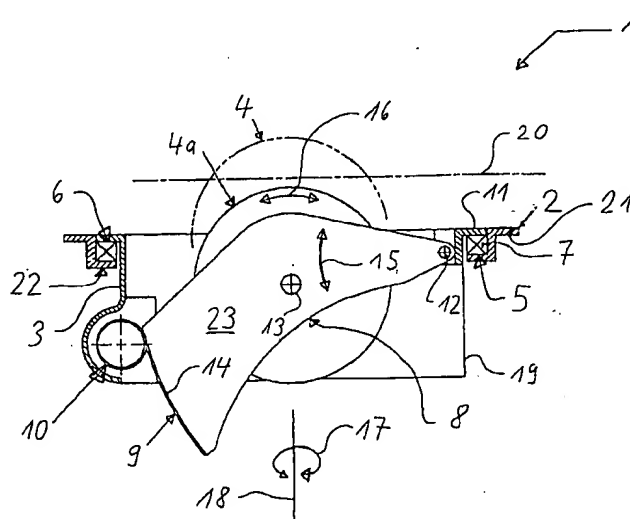
Die folgenden Angaben sind den vom Anmelder eingereichten Unterlagen entnommen

Prüfungsantrag gem. § 44 PatG ist gestellt

54 Rollenantriebseinheit zum Transport von Frachtbehältern in verschiedene Richtungen

57 Die Erfindung betrifft eine Rollenantriebseinheit (1), insbesondere für Luftfrachtsysteme in Flugzeugen, mit einer absenk- und aufstellbaren Antriebsrolle (4, 4a) zum Transport von Frachtbehältern in verschiedene Richtungen.

Solche bekannten Rollenantriebseinheiten sind lediglich in der Lage, Frachtbehälter entweder vorwärts oder rückwärts zu befördern. Die Erfindung beschäftigt sich daher mit der Aufgabe, eine zuverlässige und dennoch leichte Rollenantriebseinheit bereitzustellen, die in der Lage ist, Frachtbehälter in eine beliebige Richtung zu befördern. Die erfindungsgemäße Rollenantriebseinheit (1) weist ein im wesentlichen ringförmiges Befestigungselement (2) zur Befestigung der Rollenantriebseinheit (1) am Boden eines Frachtraums und zur vorzugsweise bündigen Aufnahme eines um eine vertikale Achse (18) im Befestigungselement (2) verschwenkbaren Trägerelements (3) der Antriebsrolle (4) auf. Im Trägerelement (3) ist vorzugsweise eine nach oben und unten verschwenkbare Schwenkhalterung (8) zum Aufstellen der Antriebsrolle (4) einseitig angelenkt, in der die Antriebsrolle (4) drehbeweglich (Achse 13) gelagert ist. Zum Verschwenken des Trägerelements (3) und zum Aufstellen der Antriebsrolle (4) ist erfindungsgemäß ein Planetengetriebe vorgesehen, dessen erster Abtriebsstrang das Trägerelement (3) verschwenkt und dessen zweiter Abtriebsstrang die Antriebsrolle (4) aufstellt. Daher ist neben einem ersten Motor zum Antrieb des Abtriebsstrangs des Planetengetriebes ...



Die Erfindung betrifft eine Rollenantriebseinheit nach dem Oberbegriff des Patentanspruchs 1.

Derartige Rollenantriebseinheiten sind beispielsweise in Rollenförderbahnen zum Transport von Frachtbehältern angeordnet, wobei es sich bei den Frachtbehältern insbesondere um Frachtcontainer oder Frachtpaletten handelt. Die hier vorgeschlagenen Rollenantriebseinheiten werden bevorzugterweise in den Frachtraum von Flugzeugen für den Luftfrachtverkehr so eingebaut, daß sie Rollenförderbahnen bilden, über die die Container bzw. das über Rollen beförderebare Frachtgut in den Frachtraum hineinbefördert und an der vorgesehenen Stelle verstaut wird.

Beim Einschalten derartiger Rollenantriebseinheiten werden die dazugehörigen Rollen derart hochgeschwenkt, daß sie sich an den Boden eines über ihnen befindlichen Frachtcontainers pressen. Durch den Reibschluß wird das Drehmoment der Antriebsrollen auf den Boden des Frachtcontainers übertragen und dieser befördert.

Bei der aus der EP 0 391 175 A2 bekannten Rollenantriebseinheit läßt sich das Frachtgut lediglich vorwärts oder rückwärts bewegen. Rollenförderbahnen, die solche Rollenantriebseinheiten aufweisen, gestatten eine Beförderung des Frachtguts nur in eine durch die Ausrichtung der Antriebsrollen der Rollenantriebseinheit vorgegebene Richtung bzw. in die umgekehrte Richtung. Um das Frachtgut in geeigneter Weise im Frachtraum verstauen zu können, ist es daher in der Regel notwendig, daß das Frachtgut vom Bedienungspersonal manuell von der einen Rollenförderbahn auf die nächste Rollenförderbahn verschoben wird und hierdurch in den Bereich des für das betreffende Frachtgut vorgesehenen Stauraums gelangt. In diesem Bereich angelangt, muß das Frachtgut – wiederum manuell – zu dem ihm jeweils zugedachten Stauplatz befördert werden. Dadurch ist der Lade- bzw. Entladevorgang recht langwierig und damit insbesondere aufgrund der von der Verweilzeit des Flugzeuges auf dem Flughafen abhängigen Flughafengebühr auch teuer.

Vor diesem Hintergrund ist es wünschenswert eine Rollenantriebseinheit bzw. hieraus gebildete Rollenförderbahnen bereitzustellen, die das Frachtgut – weitgehend ohne manuelles Verschieben durch das Bedienungspersonal – an nahezu jede beliebige Stelle des Frachtraums befördern.

Die Schwierigkeiten bei der Konstruktion derartiger Rollenantriebseinheiten liegen zum einen darin, daß eine möglichst große Anpreßkraft der Antriebsrolle an den Boden des Containers erzeugt werden muß und daß andererseits eine Änderung der Förderrichtung der Rollenantriebseinheit sowohl bei abgesenkter als auch bei aufgestellter Antriebsrolle der Rollenantriebseinheit möglich sein soll. Weiterhin muß die Antriebsrolle unabhängig von der gewünschten Beförderungsrichtung des Containers beim Einschalten des Antriebsmotors der Antriebsrolle hochgeschwenkt werden und sich beim Abschalten des Motors wieder absenken. Trotz dieser verschiedenen, mechanisch nur schwer zu erfüllenden Forderungen, muß die Antriebseinheit kleinbauend und von geringem Gewicht sein, da dies für die hauptsächliche Verwendung in Luftfahrzeugen eine unabdingbare Voraussetzung ist. Da eine Vielzahl derartiger Rollenantriebseinheiten gleichzeitig in einer Förderbahn Verwendung findet, muß ihre Zuverlässigkeit besonders hoch sein. Der Ausfall bereits einer einzigen Rollenantriebseinheit kann zu einer Störung im Ladebetrieb führen.

Der Erfindung liegt daher die Aufgabe zugrunde, eine zuverlässige und dennoch leichte Rollenantriebseinheit bereit zu stellen, die in der Lage ist, Container in eine beliebige Richtung zu befördern.

Diese Aufgabe wird durch die im Patentanspruch 1 ange-

gebenen Merkmale gelöst. Bevorzugte Ausführungsformen der Erfindung sind in den Unteransprüchen angegeben.

Ein wesentlicher Aspekt der Erfindung besteht darin, das Anheben und Andrücken der Antriebsrolle, deren Antrieb zur Beförderung des Frachtguts und das Verschwenken der Antriebswelle in die gewünschte Förderrichtung mit einer möglichst geringen Anzahl an Antrieben, wie insbesondere Elektromotoren, zu realisieren. Erfindungsgemäß ist die Rollenantriebseinheit mit einem Planetengetriebe versehen, dessen erste Abtriebswelle die Antriebsrolle zur Herstellung einer kraftschlüssigen Verbindung mit einem auf der Rollenantriebseinheit befindlichen Frachtcontainer aufstellt und dessen zweite Abtriebswelle das Trägerelement der Antriebsrolle und damit die Antriebsrolle um eine vertikale Achse in die durch eine automatische oder manuelle Steuereinrichtung vorgegebene Förderrichtung verschwenkt.

Bei der ersten Abtriebswelle des Planetengetriebes handelt es sich vorzugsweise um die Welle des Planetenradträgers und bei der zweiten Abtriebswelle vorzugsweise um das Hohlrad oder die Hohlwelle des Planetengetriebes. Je nach Anordnung des Planetengetriebes in der Rollenantriebseinheit, kann das Trägerelement der Antriebsrolle auch durch das Hohlrad des Planetengetriebes gebildet sein. Bei der Abtriebswelle des Planetengetriebes handelt es sich dann vorzugsweise um die Welle des Sonnenrads, die von einem ersten Elektromotor angetrieben wird. Der erste Elektromotor und/oder das Planetengetriebe ist vorzugsweise in geeigneter Weise am verschwenkbaren Trägerelement angebracht.

Für die erfindungsgemäßen Lösung, die die Verwendung eines Planetengetriebes für die Rollenantriebseinheit vorsieht, sind vorteilhafterweise lediglich zwei Motoren notwendig, um den Antrieb der Antriebsrolle, das Aufstellen und Andrücken der Antriebsrolle an einen zu befördernden Container und deren Verschwenken in die gewünschte bzw. durch die Steuereinrichtung vorgegebene Förderrichtung herbeizuführen.

Im Bereich der ersten und der zweiten Abtriebswelle des Planetengetriebes ist bei einer erfindungsgemäßen Ausgestaltung der Erfindung jeweils eine, vorzugsweise elektrisch separat betätigbare, Bremsvorrichtung angeordnet. Hierdurch kann ein nicht benötigter Antrieb der ersten und/oder der zweiten Abtriebswelle durch ein Feststellen der Abtriebswelle unterbunden oder abgebremst werden.

Vorzugsweise ist in der Antriebsrolle, die an bzw. in einer nach oben und unten verschwenkbaren Schwenkhalterung drehbeweglich befestigt bzw. gelagert ist, ein zweiter Elektromotor vorgesehen, der die Antriebsrolle antreibt.

Ist in der Antriebsrolle ein Elektromotor für deren Antrieb angeordnet, so ist nach einer Ausgestaltung der Erfindung auch eine Getriebeeinheit, vorzugsweise mit mehreren Getriebestufen, für den Antrieb der Antriebsrolle über den Elektromotor in der Antriebsrolle vorgesehen.

Ebenso kann in der Antriebsrolle eine betätigbare Bremsvorrichtung zum Feststellen oder Abbremsen der Antriebsrolle angeordnet werden.

Bei einer weiteren vorteilhaften Ausgestaltung der Erfindung ist in oder an der Antriebsrolle eine Einrichtung zur Messung der Containergeschwindigkeit eines von der Antriebsrolle beförderten Containers vorgesehen.

Alternativ oder ergänzend, kann die Antriebsrolle, vorzugsweise an einer ihrer Stirnflächen mit einem Zahnrad bzw. einem Ritzel und/oder einer Außenverzahnung und/oder mit einer Innenverzahnung versehen sein. Vorzugsweise ist dann weiterhin vorgesehen, an der Schwenkhalterung einen ebenfalls mit der Schwenkhalterung verschwenkbaren Elektromotor für den Antrieb der Antriebsrolle, vorzugsweise unter Zwischenschaltung eines (mehr-

stufen) Getriebes, anzubringen.

Eine erste Meßeinrichtung zur Erfassung der Drehzahl bzw. der Geschwindigkeit der Antriebsrolle und/oder eine zweite Meßeinrichtung zur Erfassung der Andruckkraft mit der die Antriebsrolle in der betreffenden, aufgestellten Position gegen den Boden des zu befördernden Containers drückt, ist bei einer weiteren bevorzugten Ausführungsform der Erfindung vorgesehen.

Weitere erfinderische Merkmale ergeben sich aus der nachfolgenden Beschreibung einer bevorzugten Ausführungsform der Erfindung, die anhand von Abbildungen näher erläutert wird. Es zeigen:

Fig. 1 eine schematisierte Darstellung einer erfindungsgemäßen Rollenantriebseinheit, teilweise im Vertikalschnitt;

Fig. 2 eine schematisierte Darstellung der Rollenantriebseinheit in **Fig. 1** in Draufsicht.

Die in den **Fig. 1** und **2** dargestellte erfindungsgemäße Rollenantriebseinheit **1**, bei der der Übersichtlichkeit halber eine an sich vorgesehene Abdeckung der Rollenantriebseinheit weggelassen worden ist, umfaßt ein ringförmiges Befestigungselement **2**, ein Trägerelement **3** und eine Antriebsrolle **4** bzw. **4a**.

Das ringförmige Befestigungselement **2** weist einen äußeren Kragen **21** auf, mit dessen Hilfe sich das Befestigungselement bzw. die Rollenantriebseinheit **1** einfach in einem Frachtraum, z. B. dem eines Flugzeuges, vorzugsweise in einer Öffnung im Boden des Frachtraums, montieren läßt. In das vorzugsweise ringförmige Befestigungselement **2** ist das Trägerelement **3**, vorzugsweise oben bündig, eingebracht. Hierzu ist das Befestigungselement **2** mit einem inneren Kragen **22** versehen, der eine Auflagefläche **5** für das eingebrachte Trägerelement **3** bildet. Das Trägerelement **3**, das vorzugsweise einen zylindrischen Hohlkörper **19** aufweist, ist seinerseits mit einem Flansch **11** versehen, dessen Unterseite eine Haltefläche **6** bildet, die, vorzugsweise über ein ringförmiges Rollen- oder Wälzlager **7**, auf dem inneren Kragen **22** des Befestigungselements **2** aufliegt. Dementsprechend läßt sich das Trägerelement **3** um eine vertikale Achse **18**, vorzugsweise um einen Winkel im Bereich von 0 bis 90 Grad, in die gewünschte Förderrichtung des Frachtkontainers schwenken.

Hierzu weist das Trägerelement **3**, vorzugsweise an oder in seinem weitgehend zylindrischen Hohlkörper **19**, ein Zahnradsegment (nicht dargestellt) auf. Das Trägerelement **3** wird vorzugsweise von einem ersten Abtriebsstrang eines Planetengetriebes (nicht dargestellt) – wie vorstehend erläutert – steuerbar angetrieben, wobei das Schwenken sowohl bei abgesenkter (Ruheposition) Antriebsrolle **4a** als auch aufgestellter (Arbeitsposition) Antriebsrolle **4** möglich ist.

Im verschwenkbaren Trägerelement **3** ist eine nach oben und unten verschwenkbare Schwenkhalterung **8** vorgesehen, was durch den Doppelpfeil mit dem Bezugszeichen **15** in **Fig. 1** angedeutet ist. An ihrem einen Ende ist die Schwenkhalterung **8** am Trägerelement **3** angelenkt, wie durch das Bezugszeichen **12** in den **Fig. 1** und **2** angegeben. An ihrem anderen, nach oben und unten verschwenkbaren Ende **14**, ist die Schwenkhalterung **8** mit einem Zahnradsegment **9** versehen. Das Zahnradsegment **9** kämmt mit einem ebenfalls im oder am Trägerelement und/oder an der Schwenkhalterung **8** drehbeweglich angeordneten Ritzel **10**, das vorzugsweise vom zweiten Abtriebsstrang des Planetengetriebes (nicht dargestellt) – wie vorstehend erläutert – steuerbar angetrieben wird und bei seinem Antrieb, in Abhängigkeit von der Drehrichtung des Ritzels **10**, die Schwenkhalterung **8** über das Zahnradsegment **9** nach oben in eine von mehreren Arbeitspositionen der Antriebsrolle **4** oder nach unten in die einzige Ruheposition der Antriebsrolle **4a** bringt. Soll der Andruck der Antriebsrolle gegen

den Boden eines auf der Transportebene **20** über der Antriebsrolle **4** befindlichen Containers erhöht werden, so wird die Antriebsrolle **4** über das Antriebsritzel **10**, das Zahnradsegment **9** und die Schwenkhalterung **8** von einer ersten, tiefer gelegenen Arbeitsposition oberhalb der Transportebene **20** in eine zweite höher gelegene Arbeitsposition oberhalb der Transportebene **20** gebracht.

Die Schwenkhalterung **8** weist zwei gegenüberliegende, nierenförmige Wangenflächen **23** und **24** auf, die an ihrem ersten, am Trägerelement **3** angelenkten Ende und an ihrem jeweils ein Zahnradsegment **9** aufweisenden zweiten Ende über Stege miteinander verbunden sind, so daß eine Aussparung zur, vorzugsweise mittigen, Aufnahme der Antriebsrolle **4** entsteht. Quer zur Schwenkachse der Schwenkhalterung **8** ist eine Achse oder Welle (nicht dargestellt) zwischen den beiden Wangenflächen **23** und **24** angeordnet, die die Antriebsrolle **4** (gelagert) trägt, so daß diese von einem Motor (nicht dargestellt) – wie vorstehend erläutert – sich vorwärts bzw. rückwärts um die Drehachse **13** drehend angetrieben werden kann.

Bezugszeichenliste

- 1 Rollenantriebseinheit
- 2 ringförmiges Befestigungselement
- 3 verschwenkbares Trägerelement der Antriebsrolle
- 4 Antriebsrolle in aufgestellter Arbeitsposition
- 4a Antriebsrolle in abgesenkter Ruheposition
- 5 Auflagefläche des Befestigungselements 2
- 6 Haltefläche des Trägerelements 3
- 7 ringförmiges Wälzlager
- 8 nach oben und unten verschwenkbare Schwenkhalterung
- 9 Zahnradsegment der Schwenkhalterung
- 10 Antriebsritzel zum Aufstellen der Antriebsrolle 4
- 11 Flansch des Trägerelements 3
- 12 Bezugszeichen, das die einseitige Anlenkung der Schwenkhalterung 8 am Trägerelement 3 zeigt
- 13 Drehachse der in der Schwenkhalterung 8 befestigten Antriebsrolle 4
- 14 verschwenkbares Ende der Schwenkhalterung, das mit mindestens einem Zahnradsegment 9 versehen ist
- 15 Doppelpfeil, der die Bewegung der Antriebsrolle von der Ruheposition in die Arbeitsposition und umgekehrt andeutet
- 16 Doppelpfeil, der die beiden Drehrichtungen der Antriebsrolle 4 zur Beförderung von Frachtgut andeutet
- 17 Doppelpfeil, der die Schwenkbewegung des um eine vertikale Achse 18 verschwenkbaren Trägerelements 3 und damit der Antriebsrolle 4 andeutet
- 18 Schwenkachse des Trägerelements 3
- 19 zylindrischer Hohlkörper des Trägerelements 3
- 20 Transportebene
- 21 äußerer Kragen des ringförmigen Befestigungselements 2
- 22 innerer Kragen des ringförmigen Befestigungselements 2
- 23 erste nierenförmige Wangenfläche der Schwenkhalterung 8
- 24 zweite nierenförmige Wangenfläche der Schwenkhalterung 8

Patentansprüche

1. Rollenantriebseinheit (**1**) mit einer absenk- und aufstellbaren Antriebsrolle (**4**, **4a**) zum Transport von Frachtbehältern in verschiedene Richtungen, **gekennzeichnet durch** ein im wesentlichen ringförmiges Befestigungselement (**2**) zur Befestigung der Rollenantriebseinheit (**1**) am Boden eines Frachtraums und zur, vorzugsweise bündigen, Aufnahme eines um eine ver-

tikale Achse (18) im Befestigungselement (2) verschwenkbaren Trägerelements (3) der Antriebsrolle (4).

2. Rollenantriebseinheit nach Anspruch 1, dadurch gekennzeichnet, daß das Befestigungselement (2) eine Auflagefläche (5) zur Auflage einer Haltefläche (6) des im Befestigungselement (2) verschwenkbaren Trägerelements (3) der Antriebsrolle (4) aufweist.

3. Rollenantriebseinheit nach Anspruch 2, dadurch gekennzeichnet, daß zwischen der Auflagefläche (5) und der Haltefläche (6) ein ringförmiges Rollen- oder Wälzlager (7) angeordnet ist.

4. Rollenantriebseinheit nach einem der Ansprüche 1 bis 3, dadurch gekennzeichnet, daß das Trägerelement (3) der Antriebsrolle (4) einen mit einem Flansch (11) versehenen, vorzugsweise zylindrischen, Hohlkörper aufweist und die Unterseite des Flansches die Haltefläche (6) des Trägerelements (3) im Befestigungselement (2) bildet.

5. Rollenantriebseinheit nach einem der Ansprüche 1 bis 4, dadurch gekennzeichnet, daß im Trägerelement (3) einseitig (Position 12) an diesem eine nach oben und unten verschwenkbare Schwenkhalterung (8) zum Aufstellen der Antriebsrolle (4) angelenkt ist, in oder an der die Antriebsrolle (4) drehbeweglich (Achse 13) befestigt ist.

6. Rollenantriebseinheit nach Anspruch 5, dadurch gekennzeichnet, daß die Schwenkhalterung (8), vorzugsweise an ihrem verschwenkbaren Ende (14), mindestens ein Zahnradsegment (9) aufweist, das mit einem Antriebsritzel (10) zum Aufstellen der Antriebsrolle (4) kämmt.

7. Rollenantriebseinheit nach einem der Ansprüche 1 bis 6, dadurch gekennzeichnet, daß die Rollenantriebseinheit (1) mit einem Planetengetriebe versehen ist, dessen erste Abtriebswelle die Antriebsrolle (4) zur Herstellung einer kraftschlüssigen Verbindung mit einem auf der Rollenantriebseinheit befindlichen Frachtcontainer aufstellt und dessen zweite Abtriebswelle das Trägerelement (3) der Antriebsrolle (4) um eine vertikale Achse im Befestigungselement (2) verschwenkt.

8. Rollenantriebseinheit nach Anspruch 7, dadurch gekennzeichnet, daß die Abtriebswelle des Planetengetriebes, vorzugsweise die Welle des Sonnenrads, von einem ersten Elektromotor angetrieben ist.

9. Rollenantriebseinheit nach einem der Ansprüche 7 oder 8, dadurch gekennzeichnet, daß im Bereich der ersten und/oder der zweiten Abtriebswelle des Planetengetriebes ein oder mehrere separat betätigbare Abtriebs-Bremseinrichtungen vorgesehen sind, die jeweils einen nicht benötigten Antrieb durch die erste und/oder zweite Abtriebswelle unterbinden oder abbremsen.

10. Rollenantriebseinheit nach einem der Ansprüche 1 bis 9, dadurch gekennzeichnet, daß in der Antriebsrolle (4) ein zweiter Elektromotor vorgesehen ist, der die Antriebsrolle (4) antreibt.

11. Rollenantriebseinheit nach Anspruch 10, dadurch gekennzeichnet, daß in der Antriebsrolle (4) für deren Antrieb über den zweiten Elektromotor eine Getriebeeinheit, vorzugsweise eine Getriebeeinheit mit mehreren Getriebestufen, vorgesehen ist.

12. Rollenantriebseinheit nach einem der Ansprüche 1 bis 11, dadurch gekennzeichnet, daß in oder an der Antriebsrolle (4) eine betätigbare Bremseinrichtung zum Feststellen der Antriebsrolle vorgesehen ist.

13. Rollenantriebseinheit nach einem der Ansprüche 1 bis 12, dadurch gekennzeichnet, daß in oder an der An-

triebsrolle (4) eine Einrichtung zur Messung der Containergeschwindigkeit eines von der Antriebsrolle beförderten Containers vorgesehen ist.

14. Rollenantriebseinheit nach einem der Ansprüche 1 bis 13, gekennzeichnet durch eine erste Meßeinrichtung zur Erfassung der Drehzahl bzw. der Geschwindigkeit der Antriebsrolle (4).

15. Rollenantriebseinheit nach einem der Ansprüche 1 bis 14, gekennzeichnet durch eine zweite Meßeinrichtung zur Erfassung der Andruckkraft mit der die Antriebsrolle (4) in der betreffenden, aufgestellten Arbeitsposition gegen den Boden des zu befördernden Containers drückt.

16. Rollenantriebseinheit nach einem der Ansprüche 1 bis 15, gekennzeichnet durch eine Regeleinrichtung zum Regeln der Andruckkraft und/oder der Drehzahl bzw. Geschwindigkeit der Antriebsrolle (4) zur Vermeidung von Schlupf zwischen Antriebsrolle (4) und Container.

Hierzu 2 Seite(n) Zeichnungen

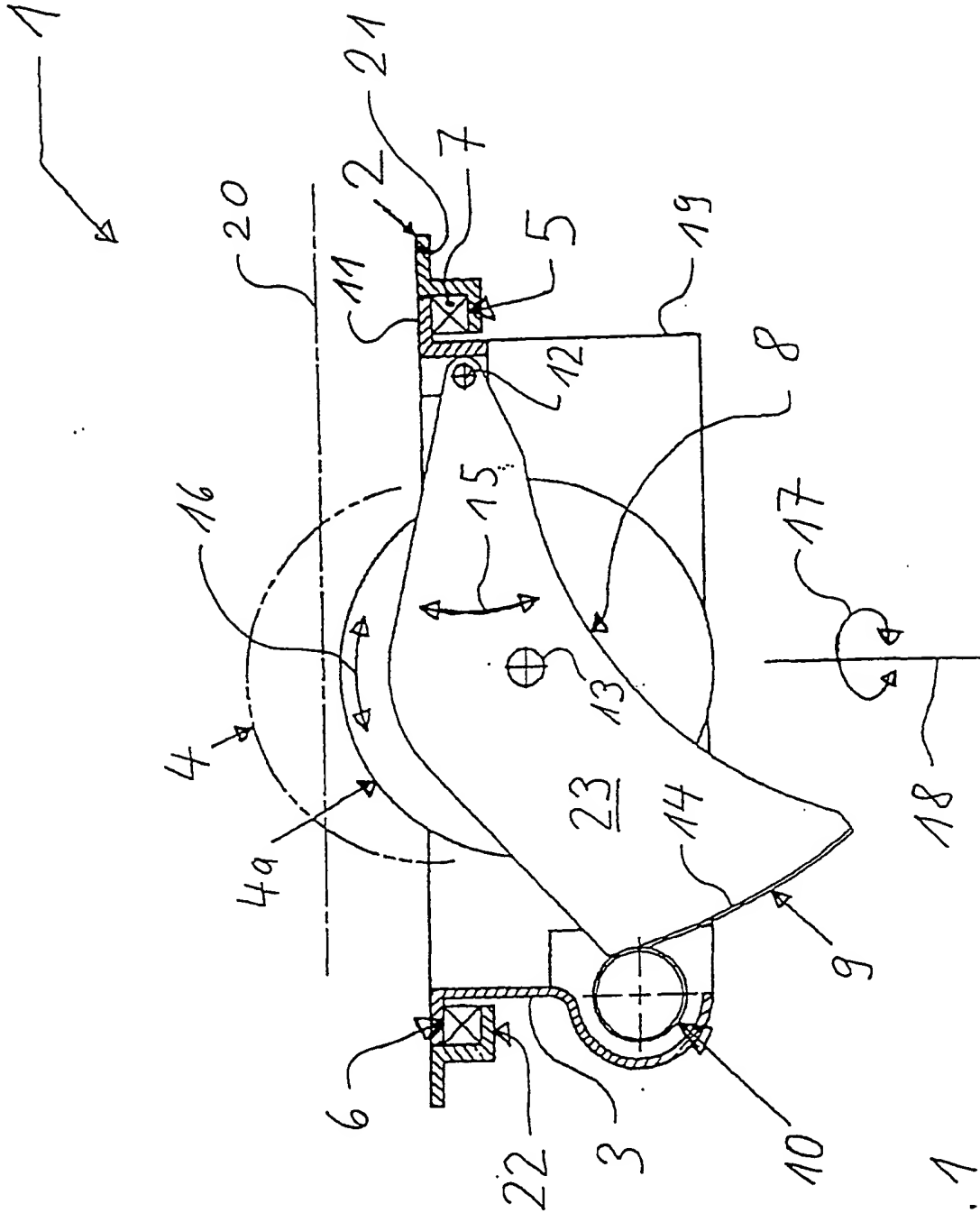


Fig. 1

